

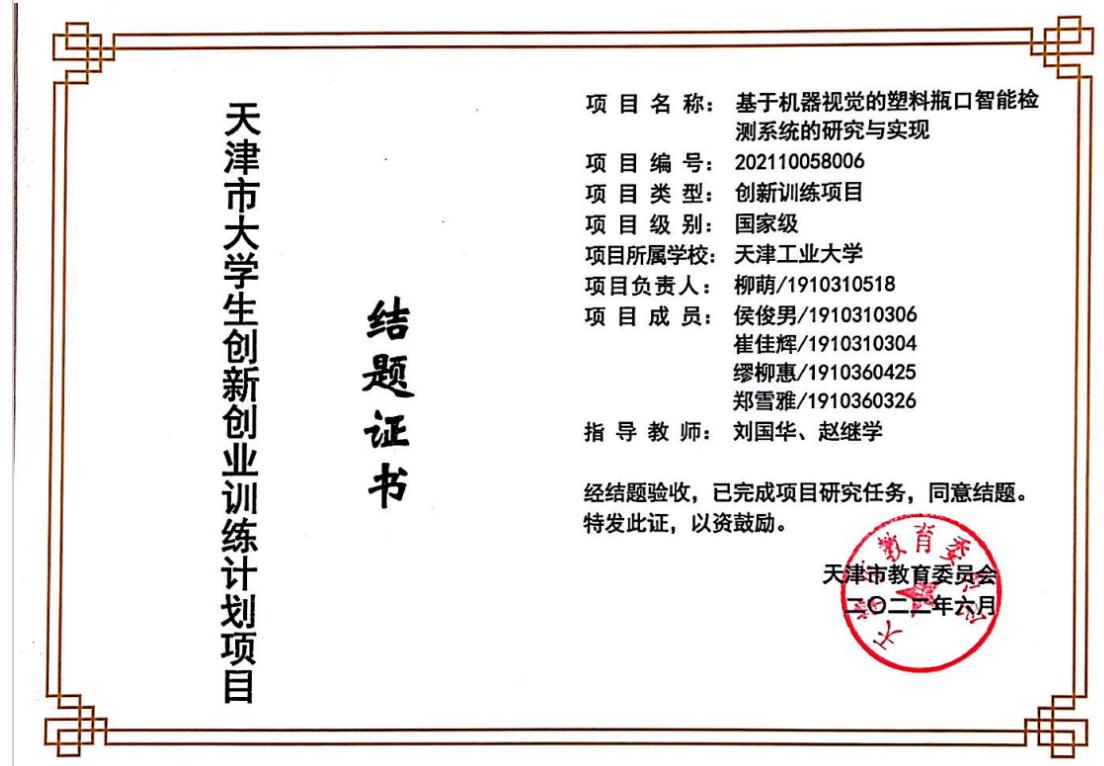
8. 指导学生申报“大学生创新创业训练计划项目”

序号	项目名称	项目级别	参与学生	指导教师
1	基于机器视觉的塑料瓶口智能检测系统的研究与实现	2021年大创项目, 级别: 国家级	柳萌、侯俊男、 崔佳辉等	刘国华
2	基于机器视觉的生活垃圾智能分拣系统的研究与实现	2020年大创项目, 级别: 国家级	李长勇、李林等	刘国华
3	基于机器视觉的坩埚缺陷智能检测系统的设计与实现	2019年大创项目, 级别: 天津市级	张华、王彤、代文瑞等	刘国华
4	基于机器视觉的瓷砖缺陷智能检测系统研究	2018年大创项目, 级别: 天津市级	付鹏、李志文、 黄继昌等	刘国华
5	微细金属丝非滑动恒张力控制拉丝小样机	2017年大创项目, 级别: 国家级	吴超、陈玉洲、 宋春良等	杨涛
6	基于机器视觉的棒材在线计数分钢系统的研究与实现	2017年大创项目, 级别: 国家级	刘璐, 强元宝、 杨茂洁等	刘国华
7	基于机器视觉的棒材复检计数系统开发	2013年大创项目, 级别: 国家级	王秋贵, 黄振辉, 余昕等	刘国华
8	红胶印章胚料数控切磨机的研制与市场推广	2016年大创项目, 级别: 天津市级	王敖东, 李飞 , 郑奎波等	刘国华
9	特细金属丝微张力控制与整经小样机	2015年大创项目, 级别: 国家级	王琛, 赵利川, 张斌, 张会鹏等	杜宇
10	楼梯助力送货小车	2015年大创项目, 级别: 国家级	石佳明, 田爽, 候永涛, 项佳磊等	岳建锋等
11	小型全自动酶免分析仪	2016年大创项目, 级别: 天津市级	周昕宇, 刘闯, 张博平, 尤小翠等	刘欣

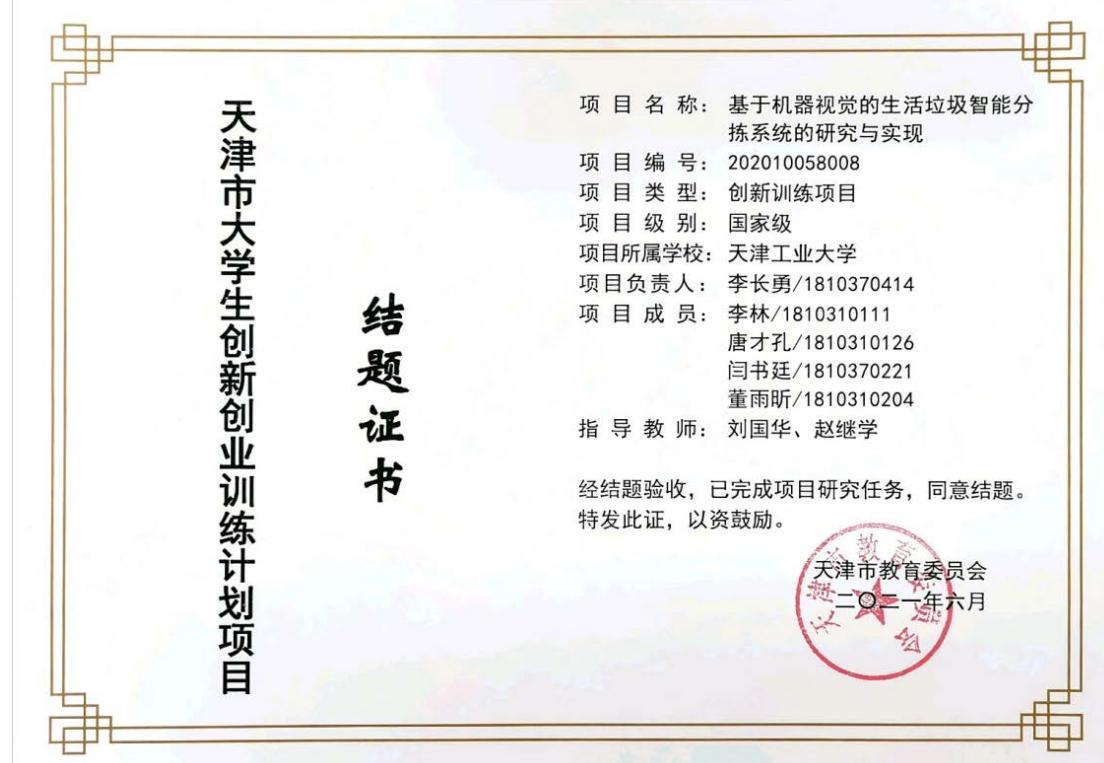
12	异性纤维检测装置的优化设计和精度标定	2016 年大创项目, 级别: 校级	李晓龙, 沈业勤, 李一丁, 刘浩浩 等	刘欣
----	--------------------	-----------------------	----------------------------	----

(展示材料见下)

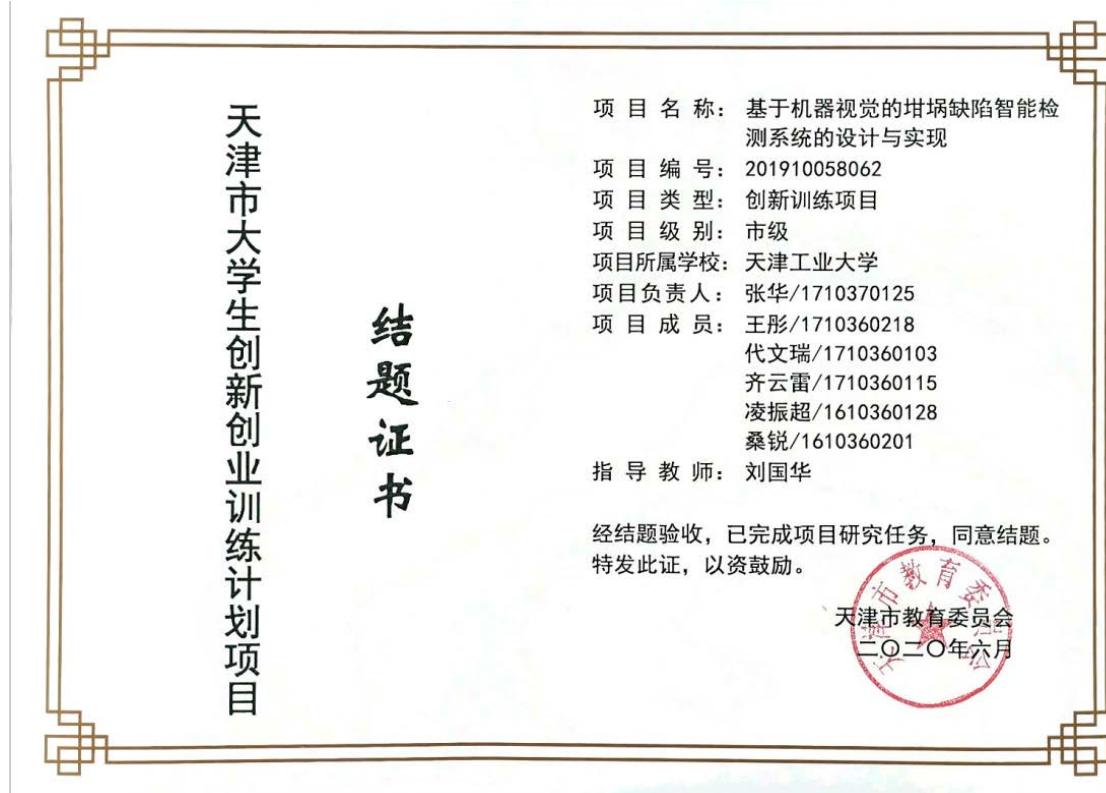
1) 基于机器视觉的塑料瓶口智能检测系统的研究与实现，级别：国家级，
2021年，柳萌、侯俊男、崔佳辉等；指导教师：刘国华；



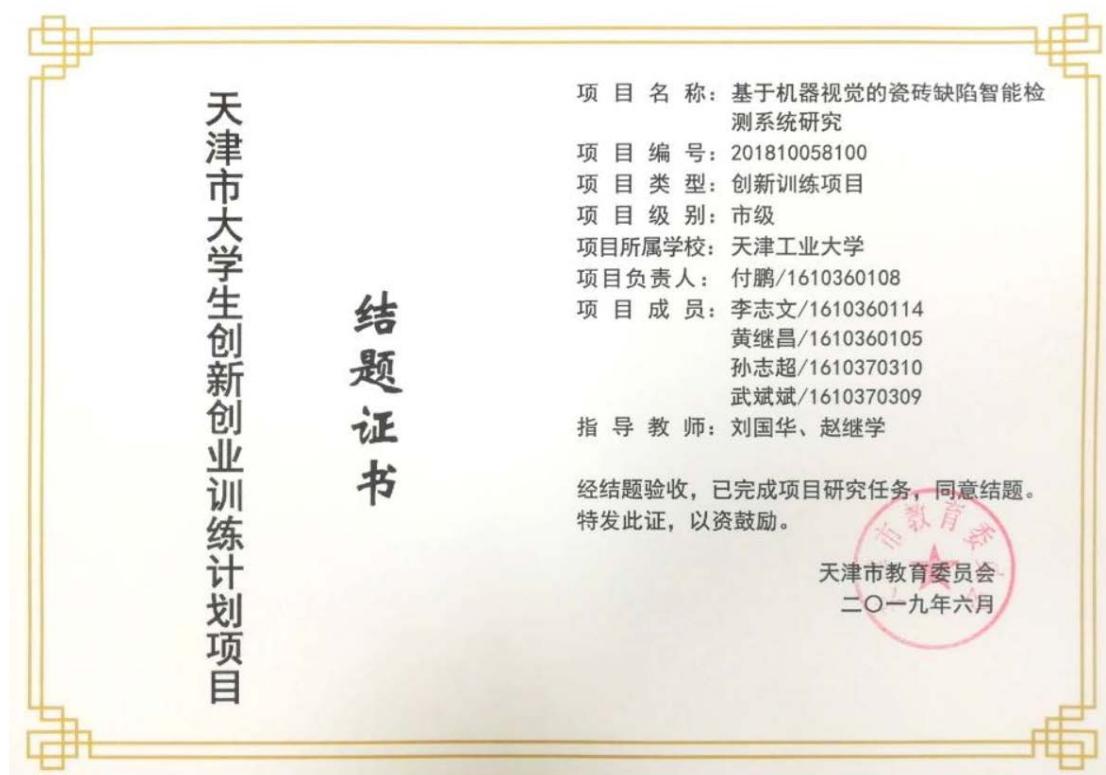
2) 基于机器视觉的生活垃圾智能分拣系统的研究与实现，级别：国家级，
2020年，李长勇、李林等；指导教师：刘国华；



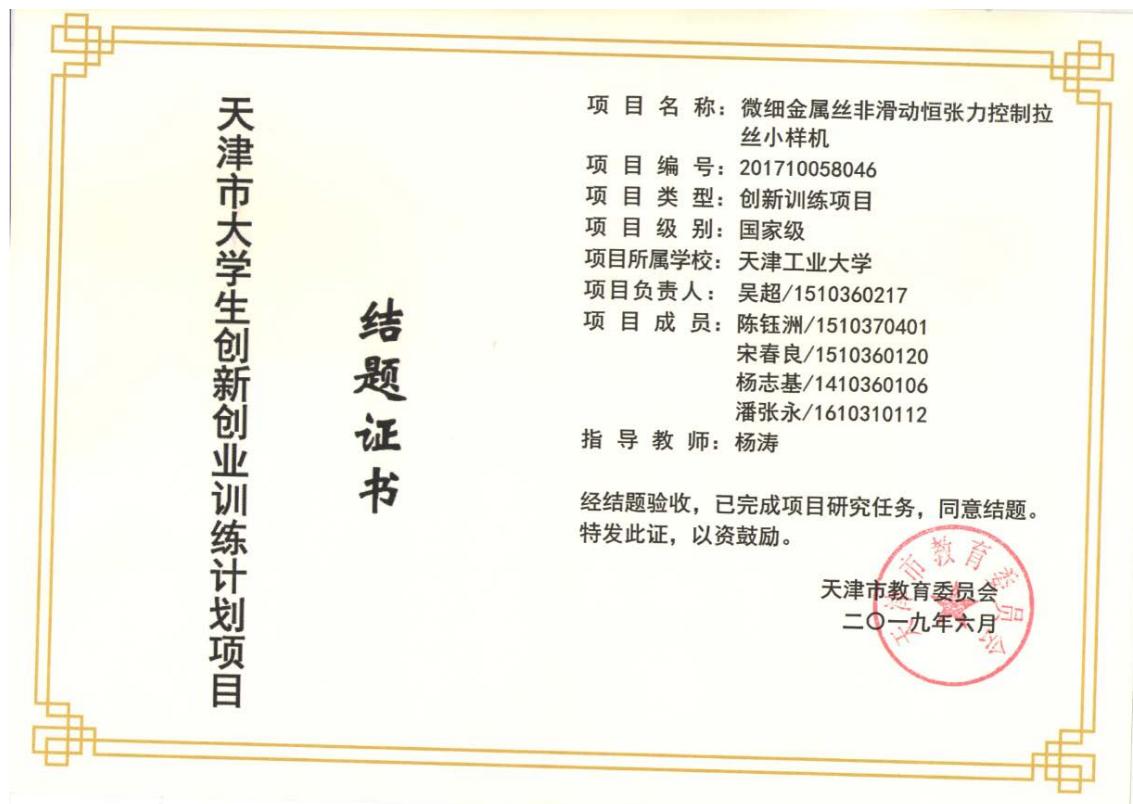
3) 基于机器视觉的坩埚缺陷智能检测系统的设计与实现, 级别: 天津市级,
2019年, 张华、王彤、代文瑞等; 指导教师: 刘国华;



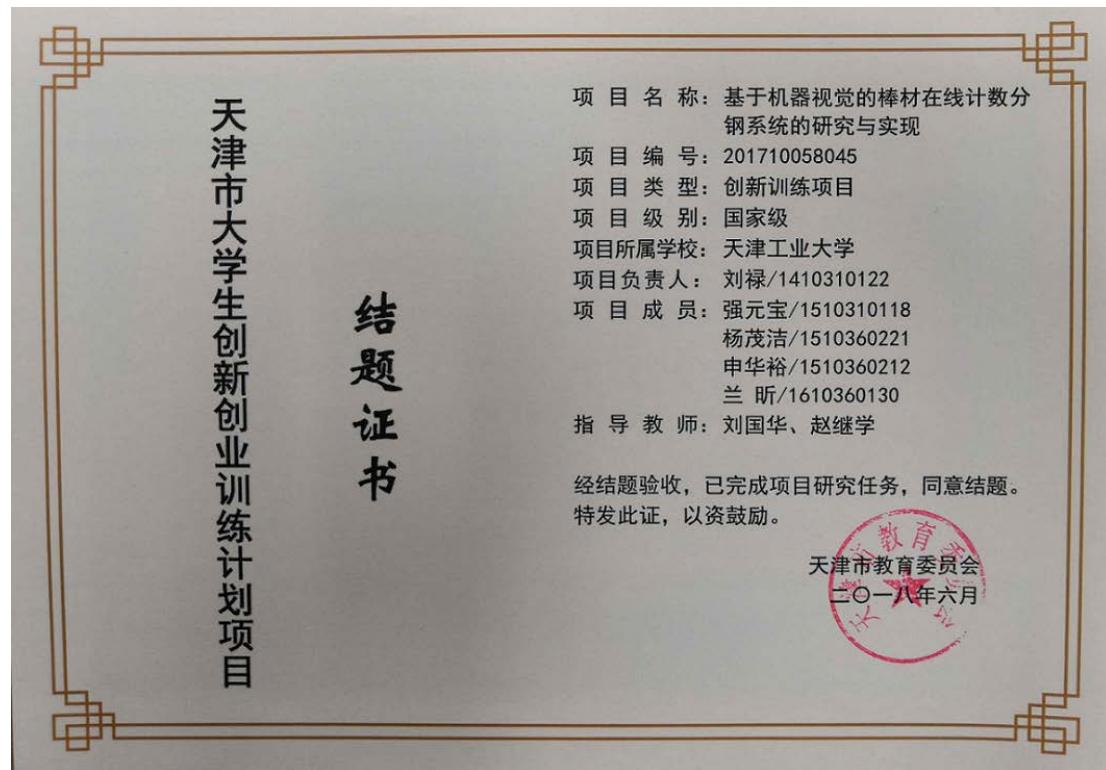
4) 基于机器视觉的瓷砖缺陷智能检测系统研究, 级别: 天津市级, 2018 年,
付鹏, 李志文, 黄继昌, 孙志超, 武斌斌; 指导教师: 刘国华;



5) 微细金属丝非滑动恒张力控制拉丝小样机, 级别: 国家级, 2017 年, 吴超、陈玉洲、宋春良等; 指导教师: 杨涛;



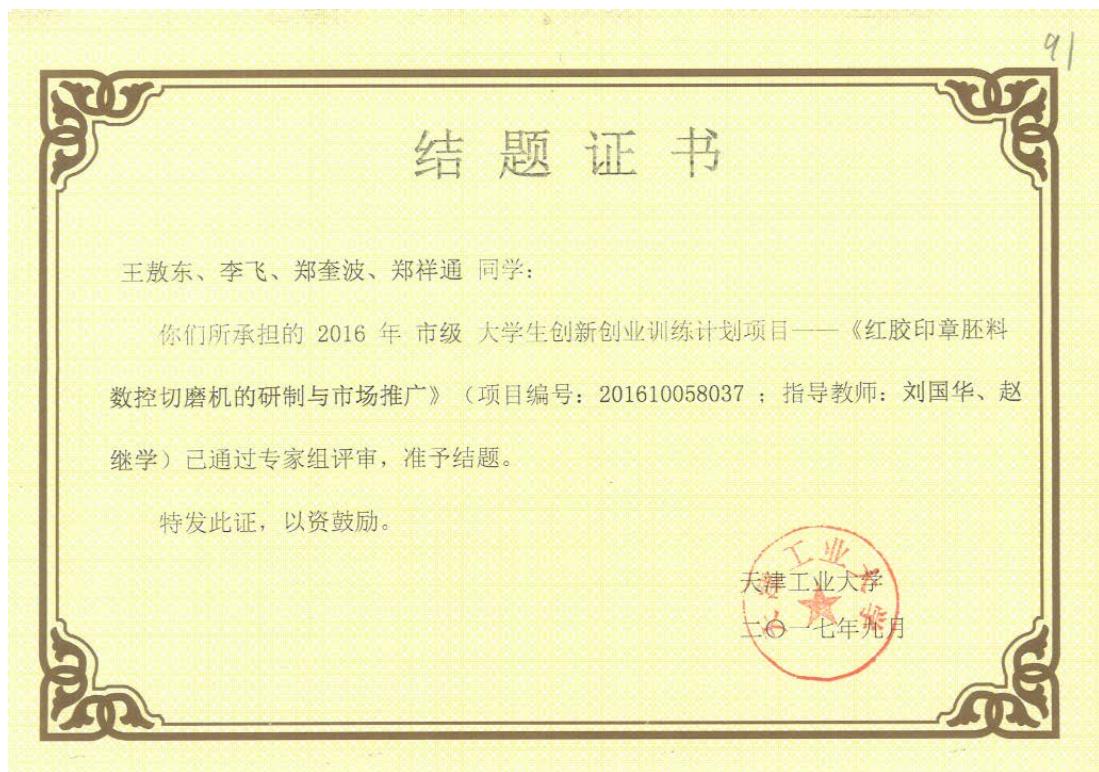
6) 基于机器视觉的棒材在线计数分钢系统的研究与实现, 级别: 国家级, 2017 年, 刘禄, 强元宝, 杨茂洁, 申华裕, 兰昕; 指导教师: 刘国华;



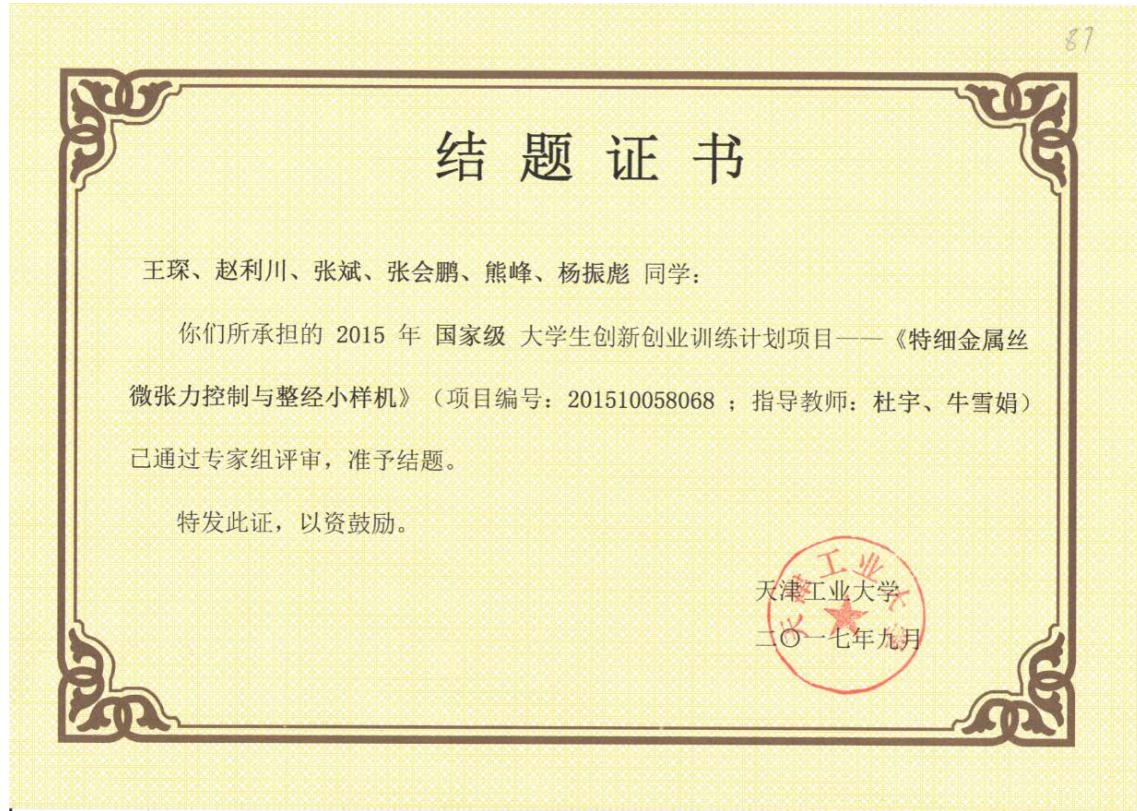
7) 基于机器视觉的棒材复检计数系统开发，级别：国家级，2013年，王秋贵，黄振辉，余昕，桂夷斐等；指导教师：刘国华；



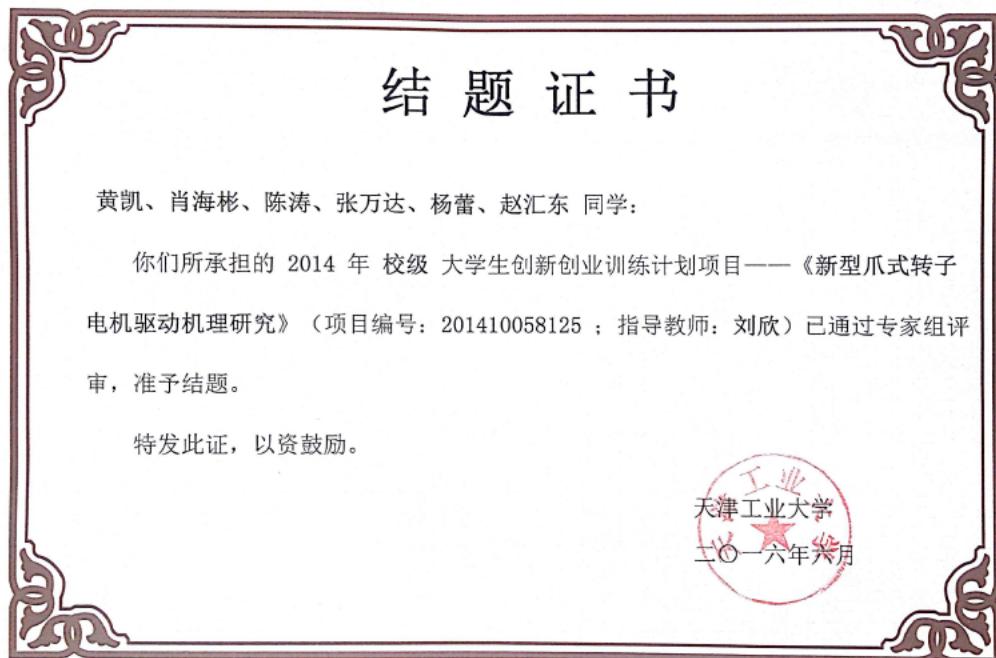
8) 红胶印章胚料数控切磨机的研制与市场推广，级别：市级，2016 年，王敖东，李飞，郑奎波等；指导教师：刘国华；



9) 特细金属丝微张力控制与整经小样机, 级别: 国家级, 2015 年, 王琛, 赵利川, 张斌, 张会鹏等; 指导教师: 杨涛, 杜宇;



10) 小型全自动酶免分析仪, 级别: 市级, 2016 年, 周昕宇, 刘闯, 张博平, 尤小翠等; 指导教师: 刘欣;



11) 楼梯助力送货小车, 级别: 国家级, 2015 年, 石佳明, 田爽, 候永涛, 项佳磊等; 指导教师: 岳建锋等;

附件 3

天津工业大学大学生创新创业训练计划项目合同书

甲方: 天津工业大学教务处

乙方: 教学院长 岳建锋 (公章)

丙方: 主持人 石佳明 学号 1310360217, 联系电话 15620742748

项目组成员 侯永涛、田爽、项佳磊 (盖章)

指导教师 岳建锋 联系电话 13920809950

一、项目级别 国家级 项目编号 20150058017 项目类型 创新训练

项目名称 楼梯助力送货小车

二、起止时间 2015 年 5 月 至 2016 年 12 月

三、预期成果 (请在相应项目前打勾, 本项目由一作者承担论文, 或者学生第二作者承担专利)

A、研究报告, 主要内容 一万字

B、论文发表情况 尚未发表

C、专利申请情况 尚未申请

D、其它预期成果

四、资助金额

学校资助 10000 元; 学院资助 10000 元; 其它资助 0 元; 共计 20000 元。

五、中期检查 一般要求于 2016 年 4 月 提交中期进展报告, 接受中期检查。

六、项目结题

项目主持人保证严格执行《天津工业大学大学生创新创业训练计划项目管理办法》, 按期按质完成项目, 并提交相应成果。

七、学院保证提供条件和经费等相关支持; 指导教师保证认真履行指导责任。

八、对于提供虚假成果, 或经费使用弄虚作假等, 一经查实, 停止资助, 取消项目, 追究责任。对于未按期完成项目的学生成员和指导老师, 将在全校通报并追究责任。

(注: 此合同一式三份, 一份交教务处, 一份存项目主持人所在学院, 一份由项目主持人保存。)

教务处盖章: 岳建锋

指导教师签名: 岳建锋

主持人签名: 石佳明

项目成员签名: 项佳磊 田爽 侯永涛

2015 年 10 月 28 日

12) 远距离操控自平衡分身机器人，级别：校级，2016 年，刘亚鑫，白宝亮，原浩，刘鸽等；指导教师：牛雪娟.

